

MODELLO PREDÀ-PREDATORE**Stabilità della Soluzione di Equilibrio Non Banale**

Ricordiamo il sistema di equazioni che rappresenta il modello preda-predatore:

$$\begin{cases} \frac{dx}{dt} = k_1x - k_2xy \\ \frac{dy}{dt} = -k_3y + k_4xy \end{cases} . \quad (1)$$

Per dimostrare che la soluzione di equilibrio

$$\mathbf{x}_e = (x_e, y_e) = (k_3/k_4, k_1/k_2)$$

è stabile, cerchiamo una funzione di Liapunov $\Lambda(x, y)$ che in un intorno $U(\mathbf{x}_e)$ di \mathbf{x}_e soddisfi le condizioni richieste dal II Criterio:

$$\begin{aligned} i) \quad & \Lambda(x, y) \in \mathcal{C}^1, \\ ii) \quad & \Lambda(\mathbf{x}_e) = 0, \\ iii) \quad & \Lambda(x, y) > 0, \end{aligned} \quad (2)$$

$$iv) \quad \frac{d\Lambda}{dt} \leq 0 .$$

A questo scopo cerchiamo di costruire una funzione dinamica $H(x, y)$, tale che la sua derivata di Lie sia identicamente nulla:

$$\frac{dH}{dt} \equiv 0 . \quad (3)$$

Cerchiamo H nella forma:

$$H(x, y) = F(x) + G(y) . \quad (4)$$

Da (3) e (4) otteniamo facilmente:

$$(k_2y - k_1)x \frac{dF(x)}{dx} \equiv (k_4x - k_3)y \frac{dG(y)}{dy} . \quad (5)$$

Nella (5) si possono separare le variabili:

$$\frac{xdF/dx}{k_4x - k_3} = \frac{ydG/dy}{k_2y - k_1} = C ,$$

dove, dovendo risultare uguali due funzioni dipendenti separatamente dalle variabili indipendenti x e y , C è una costante. Se scegliamo $C = 1$, otteniamo:

$$\frac{xdF/dx}{k_4x - k_3} = 1 ,$$

cioè

$$\frac{dF}{dx} = k_4 - \frac{k_3}{x}$$

e, in conclusione:

$$F(x) = k_4x - k_3 \ln x + C_1 .$$

Procedendo in maniera analoga per $G(y)$ si ottiene:

$$G(y) = k_2y - k_1 \ln y + C_2 .$$

Abbiamo costruito una funzione $H(x, y) = F(x) + G(y)$ che soddisfa (3) e proviamo che la funzione

$$\Lambda(x, y) = H(x, y) - H(x_e, y_e)$$

è una funzione di Liapunov e quindi soddisfa le condizioni del II Criterio indicate al punto (2):

Lemma *La funzione $\Lambda(x, y)$ ammette un minimo isolato nel punto (x_e, y_e) .*

Prova. Si prova immediatamente che il gradiente di Λ è nullo in (x_e, y_e) e che il determinante Hessiano è definito positivo. Infatti:

$$\begin{aligned} \left. \frac{\partial \Lambda}{\partial x} \right|_{\substack{x=x_e \\ y=y_e}} &= k_4 - \frac{k_3}{x} = 0 , \\ \left. \frac{\partial \Lambda}{\partial y} \right|_{\substack{x=x_e \\ y=y_e}} &= k_2 - \frac{k_1}{y} = 0 , \\ \left. \frac{\partial^2 \Lambda}{\partial x^2} \right|_{\substack{x=x_e \\ y=y_e}} &= \frac{k_3}{x_e^2} > 0 , \\ \left. \frac{\partial^2 \Lambda}{\partial y^2} \right|_{\substack{x=x_e \\ y=y_e}} &= \frac{k_1}{y_e^2} > 0 , \\ \frac{\partial^2 \Lambda}{\partial x \partial y} &\equiv 0 . \end{aligned}$$

La funzione $\Lambda(x, y)$ soddisfa quindi tutti i punti di (2) il che prova che la soluzione di equilibrio \mathbf{x}_e di (1) è stabile