

ANALISI MATEMATICA III
(ELM+TEM)
A.A. 2010-2011
21 e 23 marzo 2011

March 23, 2011

1 Altre proprietà della trasformata di Fourier

Sia $f \in L^1(\mathbb{R}) \cup L^2(\mathbb{R})$ e sia F la sua trasformata di Fourier. Allora:

1. Se f è pari, allora F è pari.
2. Se f è dispari; allora F è dispari.
3. Se f è reale, allora $F(-\omega) = \overline{F(\omega)}$.
4. Se f è reale e pari, allora F è reale e pari.

Valgono anche le relazioni inverse se $f \in L^2(\mathbb{R})$ oppure se f è sviluppabile in serie di Fourier in ogni intervallo chiuso $[-L, L]$ e $f \in L^1(\mathbb{R})$. Precisamente:

5. Se F è pari, allora f è pari.
6. Se F è dispari; allora f è dispari.
7. Se F è reale, allora $f(-t) = \overline{f(t)}$.
8. Se F è reale e pari, allora f è reale e pari.

2 Il Teorema di Plancherel e la trasformata in L^2

Vale il seguente:

Teorema di Plancherel - Sia $f \in L^2(\mathbb{R})$, Allora:

1) L'integrale (nel senso del valore principale)

$$v.p. \int_{-\infty}^{+\infty} f(t)e^{-j\omega t} dt$$

esiste per ogni $\omega \in \mathbb{R}$, eccetto, al più, un insieme di misura nulla.

Posto allora

$$F(\omega) = v.p. \int_{-\infty}^{+\infty} f(t)e^{-j\omega t} dt,$$

si ha inoltre:

2) $F \in L^2(\mathbb{R})$

3) Vale la formula

$$f(t) = \frac{1}{2\pi} v.p. \int_{-\infty}^{+\infty} F(\omega)e^{j\omega t} d\omega.$$

4) Vale l'identità:

$$2\pi \int_{-\infty}^{\infty} |f(t)|^2 dt = \int_{-\infty}^{\infty} |F(\omega)|^2 d\omega.$$

COMMENTI : la proprietà 4) è detta anche **principio di conservazione della norma (o dell'energia)**.

La proprietà 1) suggerisce la seguente definizione.

DEFINIZIONE - Sia $f \in L^2(\mathbb{R})$; si chiama *Trasformata di Fourier in L^2* , la funzione F definita da

$$F(\omega) = v.p. \int_{-\infty}^{+\infty} f(t)e^{-j\omega t} dt. \quad (1)$$

OSSERVAZIONE : se inoltre $f \in L^1(\mathbb{R})$, ossia $f \in L^1(\mathbb{R}) \cap L^2(\mathbb{R})$, allora l'integrale in (1) coincide con l'integrale improprio, ossia la trasformata di

Fourier in L^2 **coincide** con la trasformata di Fourier in L^1 , vista in precedenza. La definizione precedente è pertanto un'estensione del concetto di trasformata di Fourier e, ovviamente, assume rilevanza per quelle funzioni appartenenti a $L^2(\mathbb{R})$ e non a $L^1(\mathbb{R})$, ossia per quelle funzioni per le quali la trasformata in $L^1(\mathbb{R})$ non è definita.

Ciò posto, la proprietà 3) del teorema di Plancherel diviene la formula dell'antitrasformata, formula che, a differenza di quanto accade in L^1 , vale sotto le stesse ipotesi che assicurano l'esistenza della trasformata.

3 Proprietà di simmetria

Dal teorema di Plancherel segue l'importante proprietà della trasformata in L^2 :

Teorema (Proprietà di simmetria) *Sia $f \in L^2(\mathbb{R})$ e sia $\mathfrak{F}\{f\} = F(\omega)$ la sua trasformata. Allora $F \in L^2(\mathbb{R})$ e*

$$\mathfrak{F}\{\mathfrak{F}\{f\}\} = 2\pi f(-\omega).$$

In particolare, se f è inoltre pari, allora la trasformata della trasformata di Fourier di f coincide con f , a meno di un fattore 2π .

Conseguenze:

◆ Poiché la trasformata dell'impulso rettangolare

$$f(t) = \begin{cases} M & \text{se } |t| \leq L \\ 0 & \text{altrimenti} \end{cases};$$

è la funzione

$$F(\omega) = 2ML \operatorname{sinc}(\omega L),$$

per la proprietà di simmetria, la trasformata di

$$g(t) = 2ML \operatorname{sinc}(Lt)$$

è

$$\mathfrak{F}\{g(t)\} = G(\omega) = \begin{cases} 2\pi M & \text{se } |\omega| \leq L \\ 0 & \text{altrimenti} \end{cases}.$$

Si osservi che tale trasformata non è continua in \mathbb{R} . Infatti $g \notin L^1(\mathbb{R})!$

◆ Poiché la trasformata dell'impulso esponenziale

$$h(t) = \exp(-|t|);$$

è la funzione

$$H(\omega) = \frac{2}{1 + \omega^2},$$

per la proprietà di simmetria, la trasformata di

$$\varphi(t) = \frac{2}{1 + t^2}$$

è

$$\mathfrak{F}\{\varphi(t)\} = \Phi(\omega) = 2\pi \exp(-|\omega|).$$

Si osservi che tale trasformata non è derivabile in $\omega = 0$ (ed infatti $t\varphi(t) \notin L^1(\mathbb{R})$).

4 Il caso razionale

I seguenti risultati permettono di stabilire quando una funzione razionale f è trasformabile in L^2 secondo Fourier e, analogamente quando una funzione razionale F è una trasformata di Fourier in L^2 .

Teorema 1 *Sia R una funzione razionale, ossia*

$$R(x) = \frac{N(x)}{D(x)}$$

con N, D polinomi primi tra loro. Allora :

1) $R \in L^2(\mathbb{R})$ se e solo se R è propria e il polinomio D non ha zeri reali, ossia se e solo se

$$i) \text{ gr } D - \text{gr} N > 0 \tag{2}$$

$$ii) D(x) \neq 0 \quad \forall x \in \mathbb{R}.$$

2) $R \in L^1(\mathbb{R})$ se e solo se

$$i) \text{ gr } D - \text{gr} N > 1 \tag{3}$$

$$ii) D(x) \neq 0 \quad \forall x \in \mathbb{R}.$$

Nella prossima lezione vedremo anche il seguente risultato:

Teorema 2 *Sia F una funzione razionale, e $F \in L^2(\mathbb{R})$ (ossia sono verificate per F le condizioni (2)). Allora l'antitrasformata di F appartiene sia a $L^1(\mathbb{R})$ che a $L^2(\mathbb{R})$, ossia, indicata con f tale antitrasformata, si ha $f \in L^1(\mathbb{R}) \cap L^2(\mathbb{R})$.*

Utilizzando poi la teoria delle distribuzioni, vedremo alla conclusione del corso che il Teorema 2 puo' essere generalizzato nel modo seguente:

Teorema 3 *Sia F una funzione razionale, ossia*

$$F(\omega) = \frac{P(\omega)}{Q(\omega)}$$

con P, Q polinomi primi tra loro e $Q(\omega) \neq 0 \forall \omega \in \mathbb{R}$. Allora:

- se $\text{gr } P < \text{gr } Q$, allora F è trasformata di Fourier di una $f \in L^1(\mathbb{R}) \cap L^2(\mathbb{R})$

- se $\text{gr } P \geq \text{gr } Q$, allora F è trasformata di Fourier nel senso delle distribuzioni.

ESEMPIO 1

Si considerino le funzioni

$$\begin{aligned} f_1(t) &= \frac{5+t}{t-9}; & f_2(t) &= \frac{5+t}{t^2+9}; \\ f_3(t) &= \frac{5+t}{t^2-9}; & f_4(t) &= \frac{5+t}{(t^2+9)^2}. \end{aligned}$$

Allora f_1 e f_3 non sono trasformabili secondo Fourier (né in L^1 né in L^2), in quanto non appartengono né a L^1 né a L^2 . Invece $f_2 \in L^2$ e f_4 appartiene sia in L^2 che in L^1 . Pertanto f_2 ammette trasformata di Fourier in L^2 e f_4 ammette trasf. di Fourier sia in L^1 che in L^2 e, ovviamente, le due trasformate coincidono

ESEMPIO 2

Si considerino le funzioni

$$\begin{aligned} F_1(\omega) &= \frac{5\omega}{\omega-8}; & F_2(\omega) &= \frac{5\omega}{\omega^2+3\omega}; \\ F_3(t) &= \frac{5\omega}{\omega^2+3}; & F_4(\omega) &= \frac{5\omega^2+4}{\omega^2+8}. \end{aligned}$$

Allora F_1 e F_2 non appartengono a L^2 e quindi non sono trasformate di Fourier. Invece $F_3 \in L^2$ e quindi (vedi Teorema 2) la sua antitrasformata appartiene a $L^1(\mathbb{R}) \cap L^2(\mathbb{R})$. Infine F_4 è trasformata di Fourier nel senso delle distribuzioni (vedi Teorema 3).

5 Il teorema di Shannon

Si veda Cap. 3.14 del testo M. Marini *"Metodi Matematici per lo studio delle reti elettriche"*, Edizioni Cedam, 1999.

6 APPENDICE

In questa parte vengono brevemente presentati alcuni richiami sulle funzioni complesse e la teoria dei Residui, visti nel corso di Applicazioni di Matematica. Per maggiori dettagli si rimanda a tale corso e alle tracce delle lezioni di Applicazioni di Matematica in questo stesso sito. Si raccomanda di prendere familiarità con i concetti qui presentati, anche svolgendo gli esercizi finali.

6.1 Funzioni complesse : generalità

Posto $s = x + jy$ e $z = u + jv$ (dove x, y, u, v sono numeri reali e j indica l'unità immaginaria), sia $z = f(s)$ una funzione complessa. Tale funzione può essere interpretata come la trasformazione piana

$$\begin{cases} u = u(x, y) \\ v = v(x, y) \end{cases},$$

dove $u = \operatorname{Re} f$ e $v = \operatorname{Im} f$ prendono nome, rispettivamente, di *parte reale di f* e *parte immaginaria di f* .

Ad esempio la parte reale e la parte immaginaria della funzione

$$f(s) = s^2 + 1$$

sono date rispettivamente da

$$u(x, y) = x^2 - y^2 + 1, \quad v(x, y) = 2xy.$$

Ad esempio si calcoli la parte reale e la parte immaginaria delle seguenti funzioni

$$\begin{aligned} f_1(s) &= 7js + s^2 \\ f_2(s) &= s + |s|^2 \\ f_3(s) &= (5j - 1)s \\ f_4(s) &= |s| - 5j \end{aligned}$$

7 Curva regolare in \mathbb{C}

Sia $[a, b]$ un intervallo **limitato e chiuso** della retta reale. Una *curva regolare* è una funzione $\gamma : [a, b] \rightarrow \mathbb{C}$

$$\gamma(t) = x(t) + jy(t)$$

dove le funzioni reali $x = x(t), y = y(t)$ sono funzioni derivabili con derivata continua nell'intervallo aperto (a, b) [i.e. $x, y \in C^1(a, b)$] e le due derivate $x'(t)$ e $y'(t)$ non si annullano contemporaneamente in (a, b) .

Tale concetto è del tutto analogo a quello visto nell'ambito dei corsi di Analisi Matematica, con la sola differenza che ora esso è formulato usando le notazioni complesse.

Se le due funzioni x, y sono di classe C^1 in tutto (a, b) eccetto un numero finito di punti e/o le due derivate $x'(t)$ e $y'(t)$ si annullano contemporaneamente in un numero finito di punti, allora γ si dice *generalmente regolare*.

Geometricamente una curva regolare è rappresentata da una "linea" (detta *sostegno della curva*) avente tangente in ogni punto, salvo, al più, gli estremi; una curva generalmente regolare è invece rappresentata da una "linea" che ammette tangente in ogni punto eccetto un numero finito di punti.

Esempio. La curva

$$\gamma(t) = \rho e^{jt} + s_0, t \in [0, 2\pi]$$

rappresenta una circonferenza di centro s_0 , raggio ρ e percorsa in senso antiorario. Infatti ponendo $\gamma(t) = x(t) + jy(t)$, $s_0 = x_0 + jy_0$ e utilizzando le formule di Eulero si ottiene

$$x(t) + jy(t) = \rho[\cos t + j \sin t] + x_0 + jy_0$$

da cui, uguagliando parte reale e parte immaginaria di ambo i membri, si ha

$$x(t) = \rho \cos t + x_0$$

$$y(t) = \rho \sin t + y_0$$

che, come è noto, è l'equazione in forma parametrica di una circonferenza di centro (x_0, y_0) , raggio ρ e percorsa in senso antiorario (per $t \in [0, 2\pi]$).

Una curva γ si dice *chiusa* se $\gamma(a) = \gamma(b)$. Una curva γ si dice *semplice* se presi $t_1, t_2 \in (a, b)$ con $t_1 \neq t_2$ risulta $\gamma(t_1) \neq \gamma(t_2)$.

8 Definizione di Integrale in \mathbb{C}

Sia γ una curva regolare o generalmente regolare e sia $f : \mathbb{C} \rightarrow \mathbb{C}$ una funzione continua sulla curva. Si chiama *integrale di f esteso a γ* il numero complesso

$$\int_{\gamma} f(s) ds = \int_a^b f(\gamma(t)) \gamma'(t) dt.$$

9 Teorema di Cauchy

Sia H la funzione

$$H(s) = \frac{N(s)}{D(s)} e^{\alpha s}, \quad (4)$$

dove N e D sono polinomi primi tra loro e α è un numero complesso fissato. Utilizzando il Teorema di Cauchy, visto nel corso di Applicazioni di Matematica e al quale si rimanda, si ottiene il seguente:

Teorema *Sia Γ una curva regolare (o generalmente regolare) semplice e chiusa e percorsa in senso positivo (antiorario). Sia la funzione H , definita in (4), continua sulla curva Γ (ossia $D(s) \neq 0$ se $s \in \Gamma$). Siano poi s_1, s_2, \dots, s_N gli zeri del polinomio D **interni** alla curva Γ . Allora*

$$\frac{1}{2\pi j} \int_{\Gamma} H(s) ds = \text{Res}[H, s_1] + \text{Res}[H, s_2] + \dots + \text{Res}[H, s_N]$$

dove la scrittura $\text{Res}[H, s_i]$ indica il Residuo di H in s_i .

Il $\text{Res}[H, s_i]$ è stato definito nell'ambito del corso di Applicazioni di Matematica al quale si rimanda. Qui ricordiamo soltanto le formule per il calcolo di tale Residuo nel caso particolare considerato.

- Se s_0 è una radice semplice di D , allora

$$\text{Res}[H(s), s_0] = \lim_{s \rightarrow s_0} (s - s_0) \frac{N(s)}{D(s)} e^{\alpha s}.$$

- Se s_0 è una radice doppia di D , allora

$$\text{Res}[H(s), s_0] = \lim_{s \rightarrow s_0} \frac{d}{ds} \left[(s - s_0)^2 \frac{N(s)}{D(s)} e^{\alpha s} \right].$$

- In generale, se s_0 è una radice di ordine $n > 1$ di D , allora

$$\text{Res}[H(s), s_0] = \lim_{s \rightarrow s_0} \frac{1}{(n-1)!} \frac{d^{n-1}}{ds^{n-1}} \left[(s - s_0)^n \frac{N(s)}{D(s)} e^{\alpha s} \right].$$

Esercizio - Per le funzioni

$$\begin{aligned} f_1(s) &= \frac{s^2 - 1}{s^2 + 1}; & f_2(s) &= \frac{7s^3 + 6}{s^2 + 5s + 4}; & f_3(s) &= \frac{se^{5s}}{s^2 - 1} \\ f_4(s) &= \frac{3se^{-2s}}{s^3 + 6s^2 + 5s}; & f_5(s) &= \frac{s}{(s + j)^2}; & f_6(s) &= \frac{e^s}{(s + 1)^2}. \end{aligned}$$

calcolare

$$\frac{1}{2\pi j} \int_{\gamma} f_i(s) ds$$

dove γ è la circonferenza di centro l'origine e raggio 2, percorsa in senso positivo (antiorario).