

# ANALISI MATEMATICA III

A.A. 2015-2016

Traccia delle lezioni del 20 e 22 aprile 2016

May 19, 2016

## 1 L'equazione di Bessel (n intero positivo)

Come detto in una precedente lezione, si chiama **equazione di Bessel** l'equazione differenziale lineare del secondo ordine

$$y'' + \frac{1}{x}y' + \left(1 - \frac{n^2}{x^2}\right)y = 0, \quad x \in (0, +\infty) \quad (\text{B})$$

dove  $n$  è un parametro reale.

Nel caso particolare in cui  $n$  sia un intero nonnegativo, si può dimostrare che tra le soluzioni di (B) vi sono le funzioni

$$J_n(x) = \sum_{k=0}^{+\infty} \frac{(-1)^k}{k!(k+n)!} \left(\frac{x}{2}\right)^{2k+n}. \quad (1)$$

Le funzioni  $J_n$  sono chiamate *funzioni di Bessel di prima specie* e godono delle seguenti proprietà:

1. se  $n$  è pari, allora  $J_n$  è una serie di polinomi pari;
2. se  $n$  è dispari, allora  $J_n$  è una serie di polinomi dispari;
3.  $J_0(0+) = 1$ ;  $J_n(0+) = 0$  per  $n$  intero,  $n \geq 1$ .
4. Le funzioni  $J_n$  sono funzioni oscillanti, ossia hanno infiniti zeri reali positivi che si accumulano a  $+\infty$ . Inoltre per  $x \rightarrow +\infty$  sono funzioni "smorzate", i.e.  $\lim_{x \rightarrow +\infty} J_n(x) = 0$ .

## 2 La funzione Gamma Euleriana

Si chiama *Gamma Euleriana* la funzione

$$\Gamma(x) = \int_0^{+\infty} t^{x-1} e^{-t} dt.$$

Tale integrale converge per ogni valore positivo del parametro reale  $x$  e quindi la funzione Gamma Euleriana è definita in  $(0, \infty)$ . Essa gode delle seguenti proprietà (di immediata verifica):

1.  $\Gamma(1) = 1$ ;
2.  $\Gamma(x + 1) = x\Gamma(x)$  ( e quindi  $\Gamma(2) = 1$ );
3.  $\Gamma(x + 2) = x(x + 1)\Gamma(x)$ ;
4.  $\Gamma(x + 3) = x(x + 1)(x + 2)\Gamma(x)$ ;
- .....
5.  $\Gamma(x + n) = x(x + 1)\dots(x + n - 1)\Gamma(x)$ ;

Ponendo in quest'ultima uguaglianza  $x = 1$ , si ottiene l'importante proprietà

$$\Gamma(n + 1) = n!$$

ossia **la funzione Gamma Euleriana è l'estensione al caso continuo del concetto di fattoriale.**

Come conseguenza delle relazioni 1) ,...5) si ha che la funzione  $\Gamma$  è nota, quando siano noti i valori che  $\Gamma$  assume in  $(0, 1]$ . Infatti se  $\Gamma$  è nota in  $(0, 1]$ , usando 2) si ottiene che  $\Gamma$  è nota anche in  $(1, 2]$ . Usando poi 3) si ottiene che  $\Gamma$  è nota anche in  $(2, 3]$ , e così via. Tale risultato puo' essere migliorato. Infatti è possibile provare che per  $x \in (0, 1/2]$  vale la relazione

$$\Gamma(x)\Gamma(1 - x) = \frac{\pi}{\sin(\pi x)}$$

e da tale relazione ne segue che se  $\Gamma$  è nota in  $(0, 1/2]$ , allora  $\Gamma$  è nota anche in  $[1/2, 1)$ .

In conclusione:

*I valori della funzione  $\Gamma$  sono noti, non appena siano noti i valori che  $\Gamma$  assume in  $(0, 1/2]$ .*

Per tale motivo i valori di  $\Gamma$  vengono usualmente tabulati per  $x \in (0, 1/2]$ .

Usando le relazioni 2), ...5) è possibile poi estendere la definizione della funzione  $\Gamma$  anche sul semiasse negativo, ad eccezione dei punti  $0, -1, -2, -3, \dots$ . Infatti da 2) si ha per  $x \neq 0$

$$\Gamma(x) = \frac{1}{x} \Gamma(x + 1);$$

poichè il secondo membro ha senso anche per  $x \in (-1, 0)$  si può usare tale relazione per estendere la definizione di  $\Gamma$  anche all'intervallo  $(-1, 0)$ . In altre parole si pone

$$\Gamma(x) =_{\text{def}} \frac{1}{x} \Gamma(x + 1) \quad \text{se } x \in (-1, 0).$$

Usando poi le relazioni 3)..5) si può procedere nell'estensione della definizione di  $\Gamma$  sul semiasse negativo. Precisamente si ha

$$\begin{aligned} \Gamma(x) &=_{\text{def}} \frac{1}{x(x+1)} \Gamma(x+2) && \text{se } x \in (-2, -1) \\ \Gamma(x) &=_{\text{def}} \frac{1}{x(x+1)(x+2)} \Gamma(x+3) && \text{se } x \in (-3, -4) \\ &\dots\dots\dots \end{aligned}$$

Si osservi infine che per quanto riguarda il comportamento della funzione  $\Gamma$  nei punti  $x = 0, x = -1, x = -2, \dots$  si ha

$$\lim_{x \rightarrow -n} |\Gamma(x)| = +\infty \tag{2}$$

con  $n = 0, 1, 2, \dots$

### **3 Funzioni di Bessel (caso $n$ reale)**

Indicata con  $\Gamma$  la funzione Gamma Euleriana, per ogni  $n \in \mathbb{R}$  le funzioni

$$J_n(x) = \sum_{k=0}^{+\infty} \frac{(-1)^k}{k! \Gamma(k+n+1)} \left(\frac{x}{2}\right)^{2k+n} \tag{3}$$

sono soluzioni dell'equazione di Bessel

$$y'' + \frac{1}{x}y' + \left(1 - \frac{n^2}{x^2}\right)y = 0, \quad x \in (0, +\infty) \quad (\text{B})$$

Le funzioni  $J_n$  sono chiamate *funzioni di Bessel di prima specie*. Se  $n$  è intero positivo, poiché  $\Gamma(k + n + 1) = (n + k)!$ , l'espressione (3) si riduce a quella vista in precedenza.

Nel caso particolare in cui  $n$  sia un intero negativo, i primi  $n$  termini della serie (3) sono nulli, in quanto  $|\Gamma(k + n + 1)| = +\infty$ . Ad esempio, per  $J_{-7}(x)$  si ha

$$J_{-7}(x) = \sum_{k=0}^{+\infty} \frac{(-1)^k}{k!\Gamma(k-6)} \left(\frac{x}{2}\right)^{2k-7}. \quad (4)$$

Poiché  $|\Gamma(k-6)| = +\infty$  se  $k = 0, 1, 2, 3, 4, 5, 6$ , i primi 7 termini di (4) sono nulli e quindi la somma in tale serie inizia effettivamente da  $k = 7$ , ossia

$$J_{-7}(x) = \sum_{k=7}^{+\infty} \frac{(-1)^k}{k!\Gamma(k-6)} \left(\frac{x}{2}\right)^{2k-7}.$$

Vale il seguente:

**Teorema**

- (i) Fissato  $n \in \mathbb{R}$  le funzioni  $J_n$  e  $J_{-n}$  sono entrambe soluzioni di (B).
- (ii) Se  $n$  è intero, i.e.  $n \in \mathbb{Z}$ , allora

$$J_n(x) = (-1)^n J_{-n}(x),$$

e quindi  $J_n$  e  $J_{-n}$  sono soluzioni linearmente dipendenti.

- (iii) Se  $n$  è reale, ma non intero, i.e.  $n \in \mathbb{R}/\mathbb{Z}$ , allora  $J_n$  e  $J_{-n}$  sono soluzioni linearmente indipendenti.

Pertanto se  $n \in \mathbb{R}/\mathbb{Z}$ , ricordando che lo spazio delle soluzioni di (B) ha dimensione 2, dal Teorema precedente (punto (iii)) si ha che tutte le soluzioni di (B) sono date dall'espressione

$$c_1 J_n(x) + c_2 J_{-n}(x), \quad (5)$$

dove  $c_i, i = 1, 2$  sono due opportune costanti reali.

Scegliendo poi in (5)

$$c_1 = \frac{\cos \pi n}{\sin \pi n}, \quad c_2 = \frac{-1}{\sin \pi n}$$

si ottiene la soluzione di (B) data da

$$Y_n(x) = \frac{\cos \pi n}{\sin \pi n} J_n(x) - \frac{1}{\sin \pi n} J_{-n}(x) \quad (n \in \mathbb{R}/\mathbb{Z}).$$

Le funzioni  $Y_n$  si chiamano *funzioni di Bessel di seconda specie* (o anche *funzioni di Neumann*) e, per quanto appena detto, sono anch'esse soluzioni di (B).

Nel caso infine in cui  $n$  sia intero, si definiscono le funzioni di Bessel di seconda specie nel modo seguente:

$$Y_n(x) = \lim_{p \rightarrow n} \left( \frac{\cos \pi p}{\sin \pi p} J_p(x) - \frac{1}{\sin \pi p} J_{-p}(x) \right) \quad (n \in \mathbb{Z})$$

e si può provare che anche in tal caso le funzioni  $Y_n$  sono soluzioni di (B).

Inoltre le funzioni di Bessel di seconda specie  $Y_n$  sono linearmente indipendenti da  $J_n$ , sia nel caso  $n$  intero che nel caso  $n \in \mathbb{R}/\mathbb{Z}$ . Pertanto per ogni  $n$  reale tutte le soluzioni di (B) sono date dall'espressione

$$d_1 J_n(x) + d_2 Y_n(x).$$

dove  $d_1$  e  $d_2$  sono due arbitrarie costanti reali.

## 4 Funzioni di Bessel - Relazioni di ricorrenza

Per le funzioni di Bessel valgono le seguenti formule:

$$\begin{aligned} \frac{d}{dx} (x^n J_n(x)) &= x^n J_{n-1}(x) \\ \frac{d}{dx} (x^{-n} J_n(x)) &= -x^{-n} J_{n+1}(x) \end{aligned}$$

Da tali formule si ottengono poi le cosiddette *formule di ricorrenza*:

$$\begin{aligned} xJ_n'(x) &= xJ_{n-1}(x) - nJ_n(x) \\ xJ_n'(x) &= nJ_n(x) - xJ_{n+1}(x) \\ 2J_n'(x) &= J_{n-1}(x) - J_{n+1}(x) \\ 2nJ_n(x) &= xJ_{n-1}(x) + xJ_{n+1}(x). \end{aligned} \tag{6}$$

Le precedenti formule continuano a valere anche per le funzioni di Bessel di seconda specie  $Y_n$ .

**Esercizio 1.** Provare che

$$\begin{aligned} \text{i)} \quad J_{1/2}(x) &= \sqrt{\frac{2}{\pi x}} \sin x \\ \text{ii)} \quad J_{-1/2}(x) &= \sqrt{\frac{2}{\pi x}} \cos x. \end{aligned}$$

Proviamo (i). Dalla definizione di  $J_{1/2}$  si ottiene

$$\begin{aligned} J_{1/2}(x) &= \sum_{k=0}^{+\infty} \frac{(-1)^k}{k! \Gamma(k + \frac{3}{2})} \left(\frac{x}{2}\right)^{2k + \frac{1}{2}} = \\ &= \frac{1}{\Gamma(3/2)} (x/2)^{1/2} - \frac{1}{1! \Gamma(5/2)} (x/2)^{5/2} + \frac{1}{2! \Gamma(7/2)} (x/2)^{9/2} + \dots \end{aligned} \quad (7)$$

Usando le relazioni  $\Gamma(x+1) = x\Gamma(x)$  e  $\Gamma(1/2) = \sqrt{\pi}$ , viste nelle scorse lezioni, si ottiene

$$\begin{aligned} \Gamma(3/2) &= \frac{1}{2} \Gamma(1/2) = (1/2) \sqrt{\pi} \\ \Gamma(5/2) &= \frac{3}{2} \Gamma(3/2) = (1/2)(3/2) \sqrt{\pi} \\ \Gamma(7/2) &= \frac{5}{2} \Gamma(5/2) = (1/2)(3/2)(5/2) \sqrt{\pi} \\ &\dots \end{aligned}$$

e quindi, sostituendo in (7)

$$J_{1/2}(x) = \frac{(x/2)^{1/2}}{(1/2)\sqrt{\pi}} - \frac{(x/2)^{5/2}}{1!(1/2)(3/2)\sqrt{\pi}} + \frac{(x/2)^{9/2}}{2!(1/2)(3/2)(5/2)\sqrt{\pi}} + \dots$$

da cui

$$\begin{aligned} J_{1/2}(x) &= \frac{(x/2)^{1/2}}{(1/2)\sqrt{\pi}} \left( 1 - \frac{1}{3!} x^2 + \frac{1}{5!} x^4 + \dots \right) = \\ &= \frac{1}{x} \frac{(x/2)^{1/2}}{(1/2)\sqrt{\pi}} \left( x - \frac{1}{3!} x^3 + \frac{1}{5!} x^5 + \dots \right) = \\ &= \frac{1}{x} \frac{(x/2)^{1/2}}{(1/2)\sqrt{\pi}} \sin x \end{aligned}$$

e l'asserto segue osservando che

$$\frac{1}{x} \frac{(x/2)^{1/2}}{(1/2)\sqrt{\pi}} = \sqrt{\frac{2}{\pi x}}.$$

**Esercizio 2.** Utilizzando l'Esercizio 1 e le formule di ricorrenza (6) provare che

$$J_{3/2}(x) = \sqrt{\frac{2}{\pi x}} \left( \frac{\sin x - x \cos x}{x} \right)$$
$$J_{-3/2}(x) = -\sqrt{\frac{2}{\pi x}} \left( \frac{x \sin x + \cos x}{x} \right)$$

## 5 Formule asintotiche

Sia  $n \geq 0$ . Allora per  $x \rightarrow +\infty$  valgono le seguenti formule asintotiche:

$$J_n(x) \sim \sqrt{\frac{2}{\pi}} \frac{1}{\sqrt{x}} \cos \left( x - \frac{n\pi}{2} - \frac{\pi}{4} \right)$$
$$Y_n(x) \sim \sqrt{\frac{2}{\pi}} \frac{1}{\sqrt{x}} \sin \left( x - \frac{n\pi}{2} - \frac{\pi}{4} \right).$$

dove la scrittura  $f \sim g$  significa

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{f(x)}{g(x)} = 1.$$

## 6 Le distribuzioni - Definizione

Indichiamo con  $L_{loc}^1$  lo spazio vettoriale

$$L_{loc}^1 = \{f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}, \text{ assolutamente integrabile in ogni intervallo limitato e chiuso di } \mathbb{R}\};$$

vogliamo costruire un'estensione di tale spazio. [Il caso in cui  $f$  assuma valori in  $\mathbb{C}$ , ossia  $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{C}$ , può essere trattato in modo simile]

Ricordiamo che una funzione  $\varphi : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  si dice *a supporto compatto* se esiste un intervallo compatto (i.e. limitato e chiuso)  $[a, b]$  dell'asse reale

tale che  $\varphi(t) = 0$  se  $t \notin [a, b]$ . L'intervallo  $[a, b]$ , all'esterno del quale  $\varphi$  è nulla, si chiama *supporto di  $\varphi$* . E' evidente che la funzione  $\varphi$  è univocamente individuata non appena siano noti i valori assunti da  $\varphi$  sul supporto.

Si consideri poi lo spazio vettoriale  $D$  formato da tutte le funzioni reali (di variabile reale) infinitamente derivabili e a supporto compatto, ossia

$$D = \{\varphi \in C^\infty(\mathbb{R}) \text{ a supporto compatto}\}.$$

Tale spazio si chiama *spazio delle funzioni test* ed è possibile definire in tale spazio una nozione di convergenza (vedi Appendice).

Si osservi poi che il supporto dipende dalla funzione  $\varphi$  considerata. Ad esempio la funzione  $\alpha$  data da

$$\alpha(t) = \begin{cases} e^{-1/(1-t^2)} & \text{se } |t| < 1 \\ 0 & \text{altrimenti} \end{cases}$$

appartiene a  $D$  ed il suo supporto è  $[-1, 1]$ . Analogamente la funzione  $\beta$  data da

$$\beta(t) = \begin{cases} e^{-1/(4-t^2)} & \text{se } |t| < 2 \\ 0 & \text{altrimenti} \end{cases}$$

appartiene a  $D$  ed il suo supporto è  $[-2, 2]$ .

Ciò premesso si chiama *spazio delle distribuzioni* l'insieme formato da tutti i funzionali (vedi Appendice) lineari e continui definiti su  $D$ . Tale spazio si indica con il simbolo  $\mathfrak{D}$  ossia

$$\mathfrak{D} = \{T : D \rightarrow \mathbb{R}, \text{ lineare e continuo}\}$$

Pertanto  $T \in \mathfrak{D}$  se :

- 1)  $T$  è un funzionale, i.e.  $T : D \rightarrow \mathbb{R}$
- 2)  $T$  è lineare, ossia

$$T(c_1\varphi_1 + c_2\varphi_2) = c_1T(\varphi_1) + c_2T(\varphi_2), \quad \forall c_1, c_2 \in \mathbb{R}, \forall \varphi_1, \varphi_2 \in D.$$

- 3)  $T$  è continuo, ossia se  $\{\varphi_n\} \xrightarrow{D} \varphi$ , allora  $\{T(\varphi_n)\} \xrightarrow{\mathbb{R}} T(\varphi)$ .

## 7 Esempi

Sono elementi di  $\mathfrak{D}$  (e quindi distribuzioni) i seguenti funzionali (dove  $\varphi$  indica una generica funzione di  $D$ ):

1.  $T_{\sin t}(\varphi) = \int_{\mathbb{R}} \sin t \varphi(t) dt$

2.  $T_{t^3}(\varphi) = \int_{\mathbb{R}} t^3 \varphi(t) dt$

3.  $T_{e^t}(\varphi) = \int_{\mathbb{R}} e^t \varphi(t) dt.$

In generale, **fissata** una funzione  $f \in L^1_{loc}$ , sono elementi di  $\mathfrak{D}$  i funzionali del tipo

4.  $T_f(\varphi) = \int_{\mathbb{R}} f(t) \varphi(t) dt,$

dove  $\varphi$  indica, come prima, una generica funzione di  $D$ .

Altre distribuzioni (i.e. elementi di  $\mathfrak{D}$ ) sono poi i funzionali

5.  $\Delta_0(\varphi) = \varphi(0)$

6.  $\Delta_a(\varphi) = \varphi(a)$

dove  $a$  è un generico numero reale e  $\varphi$  è una generica funzione di  $D$ .

Usualmente i funzionali  $\Delta_0, \Delta_a$  vengono indicati con i simboli  $\delta(t), \delta(t-a)$ .

In riferimento all'Esempio 1., il valore  $T_{\sin t}(\varphi)$ , assunto dal funzionale  $T$ , viene indicato con

$$T_{\sin t}(\varphi) = \langle \sin t, \varphi(t) \rangle.$$

Il simbolo  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  si chiama *crochet*; e la scrittura  $\langle \sin t, \varphi(t) \rangle$  si legge *crochet tra  $\sin t$  e  $\varphi$* .

Pertanto le distribuzioni sopra definite negli Esempi 1., 2., 3., 4. si indicano anche con i simboli

1.  $T_{\sin t}(\varphi) = \langle \sin t, \varphi(t) \rangle =_{def} \int_{\mathbb{R}} \sin t \varphi(t) dt$

2.  $T_{t^3}(\varphi) = \langle t^3, \varphi(t) \rangle =_{def} \int_{\mathbb{R}} t^3 \varphi(t) dt$

3.  $T_{e^t}(\varphi) = \langle e^t, \varphi(t) \rangle =_{def} \int_{\mathbb{R}} e^t \varphi(t) dt.$

4.

$$T_f(\varphi) = \langle f(t), \varphi(t) \rangle =_{def} \int_{\mathbb{R}} f(t) \varphi(t) dt, \quad (8)$$

dove  $f$  è una fissata funzione in  $\in L_{loc}^1$ .

Analogamente per le distribuzioni  $\delta(t)$  e  $\delta(t - a)$  si ha

5.

$$\langle \delta(t), \varphi(t) \rangle =_{def} \varphi(0)$$

6.

$$\langle \delta(t - a), \varphi(t) \rangle =_{def} \varphi(a).$$

## 8 Le distribuzioni come estensione dello spazio

$L_{loc}^1$

Mostriamo che lo spazio  $\mathfrak{D}$  è una estensione dello spazio

$$L_{loc}^1 = \{f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}, \text{ assolutamente integrabile in ogni compatto di } \mathbb{R}\}.$$

Ricordiamo che in  $L_{loc}^1$  due funzioni  $f, g$ , coincidono se

$$f(t) = g(t), \quad \text{eccetto un insieme di misura nulla.}$$

Ciò premesso si ha il seguente:

**Teorema** - Siano  $f, g \in L_{loc}^1$ . Se

$$\int_{\mathbb{R}} f(t) \varphi(t) dt = \int_{\mathbb{R}} g(t) \varphi(t) dt \quad \forall \varphi \in D \quad (9)$$

(ossia, usando le notazione con il crochet, se

$$\langle f(t), \varphi(t) \rangle = \langle g(t), \varphi(t) \rangle \quad \forall \varphi \in D ) \quad (10)$$

allora  $f$  e  $g$  coincidono in  $L_{loc}^1$ . Vale poi, ovviamente, il viceversa, ossia se  $f$  e  $g$  coincidono in  $L_{loc}^1$ , allora (9) [i.e. (10)] è soddisfatta.

Da questo risultato ne segue che le distribuzioni  $T \in \mathfrak{D}$ , definite tramite funzioni di  $L_{loc}^1$ , ossia le distribuzioni  $T \in \mathfrak{D}$  il cui crochet è dato da (8) sono "tante quanti gli elementi di  $L_{loc}^1$ ".

In altre parole, se indichiamo con  $\mathfrak{D}^*$  il sottoinsieme di  $\mathfrak{D}$  formato da tutte le distribuzioni "definite tramite funzioni di  $L^1_{loc}$ ", ossia il cui crochet è dato da (8), i.e.

$$\mathfrak{D}^* = \left\{ T \in \mathfrak{D} : \exists f \in L^1_{loc} : T(\varphi) = \langle f(t), \varphi(t) \rangle = \int_{\mathbb{R}} f(t)\varphi(t)dt \quad \forall \varphi \in D \right\},$$

per il Teorema precedente, il sottospazio  $\mathfrak{D}^*$  è in corrispondenza biunivoca con  $L^1_{loc}$ , ossia

$$\mathfrak{D}^* \sim L^1_{loc}$$

Quindi lo spazio delle distribuzioni  $\mathfrak{D}$  può essere interpretato come una estensione di  $L^1_{loc}$ .

In altre parole, **ogni**  $f \in L^1_{loc}$  può essere pensata come distribuzione (precisamente quella il cui crochet è definito da (8)).

## 9 Appendice

### 9.1 Convergenza nello spazio $D$ delle funzioni test

La nozione di convergenza nello spazio  $D$  delle funzioni test si definisce nel seguente modo: diremo che una successione  $\{\varphi_n\}$  converge a  $\varphi$  se:

- 1)  $\varphi_n, \varphi \in D$ ;
- 2) esiste un intervallo limitato e chiuso  $I = [a, b]$  tale che  $\varphi_n(t) = \varphi(t) = 0$  se  $t \notin I$ ;
- 3) la successione  $\{\varphi_n^{(i)}\}$  converge uniformemente a  $\varphi^{(i)}$  in  $\mathbb{R}$  per  $i = 0, 1, 2, 3, \dots$

ossia fissato  $\varepsilon > 0$  e fissato  $i = 0, 1, 2, \dots$   $\exists n(\varepsilon, i)$  (**indipendente da  $t$** ) tale che per ogni  $n > n(\varepsilon, i)$  si ha  $|\varphi_n^{(i)}(t) - \varphi^{(i)}(t)| < \varepsilon \forall t \in I$ .

### 9.2 Funzionale

Sia  $V$  uno spazio vettoriale; si chiama *funzionale in  $V$*  ogni funzione  $F$  definita in  $V$  e a valori in  $\mathbb{R}$ , i.e.

$$F : V \rightarrow \mathbb{R}.$$

Ad esempio se  $V$  è lo spazio delle funzioni continue in  $[0, 1]$ , sono funzionali in  $V$  i seguenti (dove  $x = x(t)$  indica una generica funzione continua in  $[0, 1]$ ):

$$F_1(x) = \int_0^1 x(s) ds$$

$$F_2(x) = \max_{t \in [0,1]} |x(t)|$$

$$F_3(x) = 437x(0) + 567x(1)$$

Tale funzionale poi è lineare se è verificata la relazione

$$F(cx_1 + dx_2) = cF(x_1) + dF(x_2), \quad \forall c, d \in \mathbb{R}, \forall x_1, x_2 \in V.$$